

Die sichere und wirtschaftliche Lösung für die Zusammenarbeit zwischen Mensch und Roboter.

Zelle



Mit einer benötigten Stellfläche von gerade mal ca. 0,7qm lässt sich die auf Rollen stehende Automationszelle optimal in Ihre Produktion integrieren.

Roboter



Durch die geführte Lernfunktion bringen Sie den Roboter mit einer geführten Handbewegung in die gewünschte Position und speichern diese über Drag & Drop- Funktion auf dem Tablet. Mit Traglasten von bis ca. 20 kg und einer max. Reichweite von ca. 1.418 mm kann der Cobot Loader für eine Vielzahl von Applikationen eingesetzt werden.

Sicherheitskonzept



Die sichere Bereichsüberwachung wird durch einen Sicherheitslaser-Scanner hergestellt. Die Bereichsüberwachung ist in 3 Zonen unterteilt. Damit entfallen konventionelle Sicherheitseinrichtungen wie Schutzzäune.



Werkstück-speicher



Für die Lagerung / Bereitstellen von Werkstücken dient eine modulare und neutrale Materialablage in einem Format von 600 mm x 400 mm für zum Beispiel Tray's, Blister, KLT, uvm.

Optionen



Für individuelle Anforderungen ist die Flexibilität im Standard bereits enthalten. Zusatzfunktionen wie Reinigen mittels Blasluft, Umgreifen etc. sind bereits in der Steuerung integriert. Es muss lediglich die Hardware erweitert werden. Um den Cobot Loader perfekt an Ihre Applikation anzupassen, stehen eine Vielzahl von Greiferoptionen zur Verfügung. Elektrisch oder pneumatisch angetrieben, Einfach oder Doppelgreifer oder ein Vakuumgreifer stehen optional zur Auswahl.

Inbetriebnahme



Die Konfiguration ist spielend einfach gehalten. Alle Abläufe sind grafisch dargestellt! Das macht die Ablaufsteuerung extrem simpel. Schrittketten können rasch per Drag & Drop hinzugefügt und wieder entfernt werden. Eine konventionelle Programmierung des Roboters ist nicht mehr erforderlich. Natürlich ist die Bearbeitung der Referenzpunkte auch im Nachgang möglich.

Technische Daten



Maschinenschnittstelle.

ProfiNet, Profibus, ProfiNet/ Profi-Safe, I/O, I/O-Link, FInet, OPC/UA

Greifersysteme.

Elektrisch oder Pneumatisch angetrieben, Einfach- oder Doppelgreifer, Vakuumgreifer

Bedienung.

Tablet Teach Pendant mit Wizzard "Smile"

Roboter.

FANUC CRX-5iA, -10iA, -20iA
OMRON: Optional

Varianten Roboterzelle

Bezeichnung	Traglast Roboter max.	Reichweite Roboter max.	Geschwindigkeit Roboter max.	Wiederholgenauigkeit Roboter max.	Gewicht Roboter Zelle
S	5 kg	994 mm	1,0 m/s	+/-0,03	ca. 400 kg
M	10 kg	1.249 mm	1,0 m/s	+/-0,04	ca. 420 kg
L	20 kg	1.418 mm	1,0 m/s	+/-0,04	ca. 420 kg

Varianten Werkstückspeicher

Bezeichnung	Abmessungen (L x B)	Handhabung Werkstückspeicher	Handhabung Roboter
S/M	400mm x 300mm	manuell	Roboter
L	600mm x 400mm	manuell	Roboter

